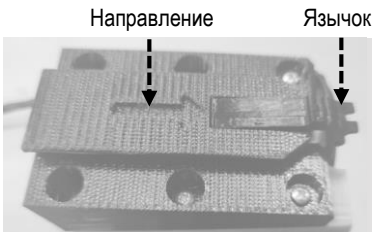
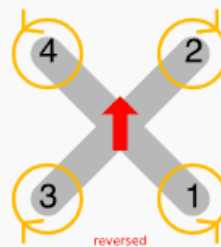


Поставляемая АКБ (**6s2p LiHv**) находится в режиме **STORAGE** (пониженного заряда) для обеспечения её функционирования при длительном хранении. Перед использованием изделия необходимо зарядить АКБ совместимым зарядным устройством до номинального напряжения **4.35 В** на ячейку. (Известна практика боевых подразделений, заряжавших АКБ до значения **4.45 В** на ячейку в режиме «зарядил – сразу полетел», для увеличения времени полёта (использовать **под свою ответственность**)).



Для подключения двух АКБ на дрон в комплекте имеется **тройник XT-60**:

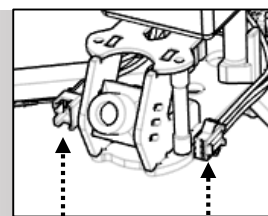
Смонтируйте на дрон **пропеллеры**, направление вращения моторов на схеме справа:



по направляющим **стрелкам**, нажать на **язычок** и смонтировать навесное оборудование (до щелчка).

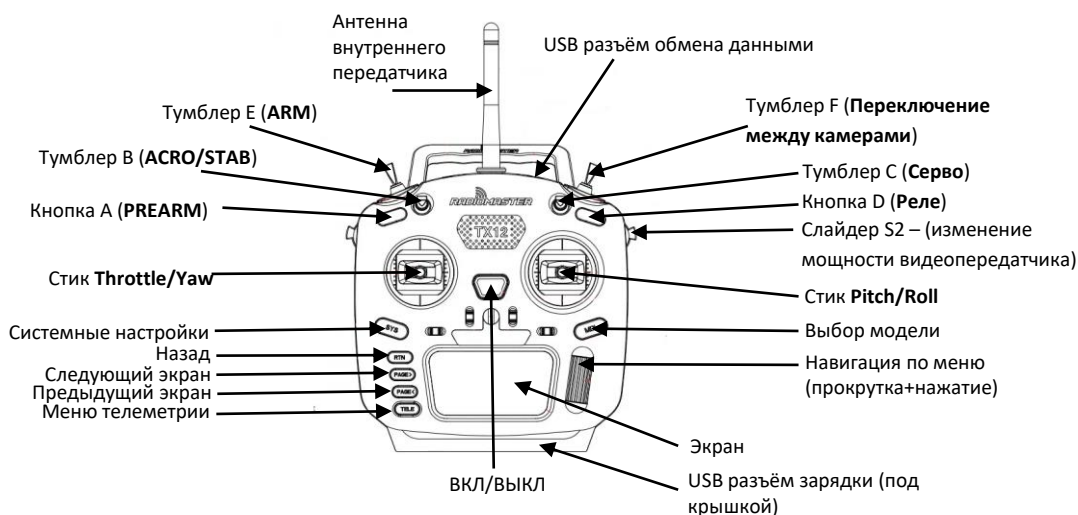
На дронах Гортензия используется система «пласточкин хвост» для крепления **доп. оборудования**. Для стыковки необходимо совместить крепления

На дронах Гортензия имеются специальные **выходы** на коннекторах для **доп. оборудования**



PinIO (пеле) Servo

2 Аппаратура RadioMaster TX-12



Используемые AUX

AUX 1 – APM
AUX 2 – Переключение камер (в версиях с тепловизором)
AUX 3 – AIR/ANGL
AUX 4 – SERVO
AUX 5 – PRERARM
AUX 6 – User 1/Пеле
AUX 11 – управление мощностью VTX мин/макс (если VTX поддерживает управление с аппаратуры)

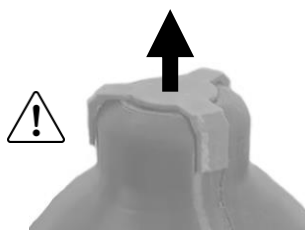
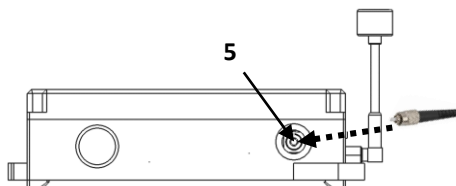
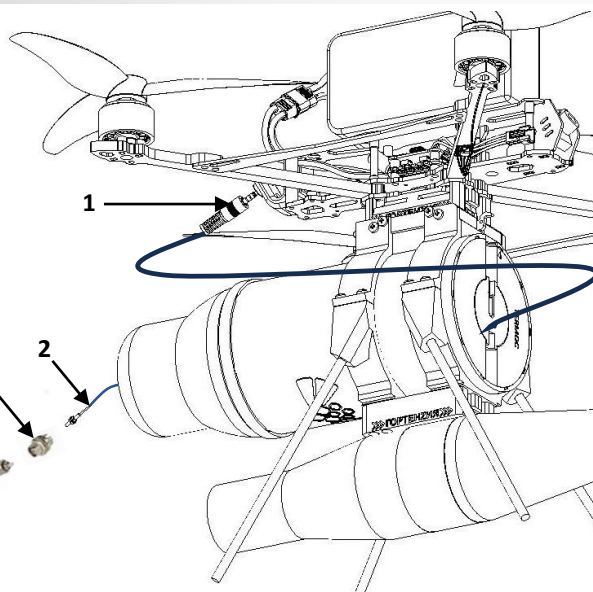
! ЗАРЯДКУ АППАРАТУРЫ СЛЕДУЕТ ПРОИЗВОДИТЬ СООТВЕТСТВУЮЩИМ **USB РАЗЪЁМОМ** ПОД КРЫШКОЙ ОТСЕКА ДЛЯ БАТАРЕЙ! **ВЕРХНИЙ USB РАЗЪЁМ** СО СТОРОНЫ АНТЕНН ПРЕДНАЗНАЧЕН ТОЛЬКО ДЛЯ ОБМЕНА ДАННЫМИ!

Нажмите и удерживайте кнопку **ВКЛ/ВЫКЛ** для включения аппаратуры. Перед входом в основной интерфейс система проверит положение стиков, переключателей и другие условия запуска. Если условия запуска **не выполняются**, появится соответствующая подсказка об ошибке. Вам нужно перевести переключатели в начальное положение (от себя) и понизить стик **Throttle** до 0 или нажать любую клавишу, чтобы сбросить предупреждения. Для запуска дрона, необходимо на пульте управления, удерживая правую кнопку **PREARM** (А) переместить левый тумблер **ARM** (Е) на себя, стик газа должен быть в нулевом значении. Тумблер (В) меняет режимы полета (ACRO/STAB). Кнопкой (D) управляется **пеле**, тумблер (С) управляет **сервоприводом**.

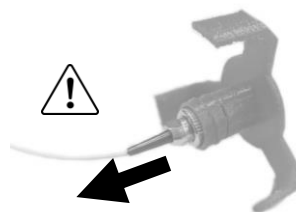
! ДРОНЫ ГОРТЕНЗИЯ ВЫПУСКАЮТСЯ В РАЗНЫХ МОДИФИКАЦИЯХ, В ТОМ ЧИСЛЕ С СИСТЕМАМИ ДОСТАВКИ БОЕВОЙ ЧАСТИ. СЛЕДУЕТ ПЕРЕД ВКЛЮЧЕНИЕМ ДРОНА **ВСЕГДА** ПРОВЕРЯТЬ, ЧТО **ПОЛОЖЕНИЯ ТУМБЛЕРОВ** НАХОДЯТСЯ В **НАЧАЛЬНОМ ПОЛОЖЕНИИ** (ОТ СЕБЯ)!

Общий монтажный вид оптика + БЧ представлен на рисунке справа. Выходящий провод **Jack 3.5** обмена данными с катушки (1) необходимо соединить с соответствующим **гнездом** на дроне, убедившись, что он не попадёт в пропеллеры во время полёта (при необходимости закрепить).

Выходящий из катушки оптический коннектор (2) необходимо через розетку FC (3) соединить с бронированным кабелем (4) оптического разъёма (5) НСУ.

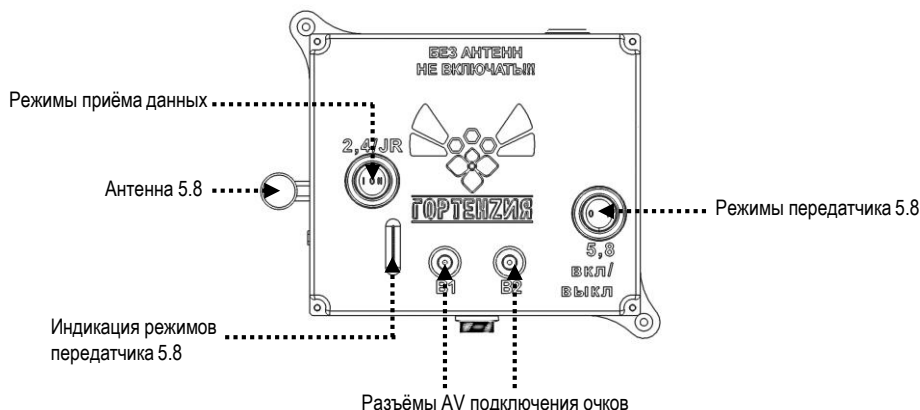


1. Аккуратно снять защитный **кожух** коннектора оптической катушки.



2. Высвободить оптический **коннектор** из защитного **кожуха**

4 НСУ 3.0 «Оптика»



НСУ 3.0 «Оптика» представляет собой ретранслятор, позволяющий оператору получать видеосигнал и отправлять команды управления на БПЛА по **оптической** линии. Обмен данными «оператор – НСУ» осуществляется в двух режимах – **проводной** и/или **беспроводной**.

Питание системы осуществляется с помощью штатной **АКБ Li-Ion 6s1p**, возможно использование **Li-Po 6s**. Задействовать АКБ модификации **HV** **НЕ** рекомендуется.

Для начала работы НСУ **накрутить антенну 5.8**, запитать комплектной предварительно заряженной **АКБ**, выбрать режим обмена с аппаратурой и очками (провод/беспровод), произвести соединения с катушкой согласно пункту 3 – «Монтаж и подключение».



Перед взлетом убедиться, что есть изображение в очках/мониторе, а также управление (на OSD есть реакция на стик газа). Система готова к работе.